

RO/KR 02.08.2004

10/577170

REC'D 10 AUG 2004
26 APR 2006
WIPO PCT



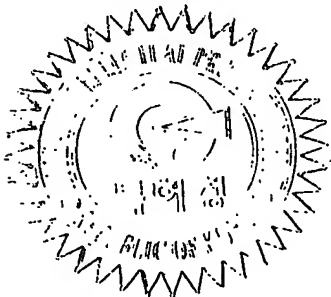
별첨 사본은 아래 출원의 원본과 동일함을 증명함.

This is to certify that the following application annexed hereto is a true copy from the records of the Korean Intellectual Property Office.

출원 번호 : 10-2003-0050586
Application Number

출원 년 월 일 : 2003년 07월 23일
Date of Application JUL 23, 2003

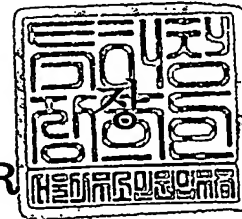
출원 인 : 국립암센터
Applicant(s) NATIONAL CANCER CENTER



2004 년 07 월 26 일

특 허 청

COMMISSIONER



**PRIORITY
DOCUMENT**

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN

BEST AVAILABLE COPY

【서지사항】

| | |
|------------|--|
| 【서류명】 | 서지사항 보정서 |
| 【수신처】 | 특허청장 |
| 【제출일자】 | 2003.08.22 |
| 【제출인】 | |
| 【명칭】 | 국립암센터 |
| 【출원인코드】 | 1-2000-036786-6 |
| 【사건과의 관계】 | 출원인 |
| 【대리인】 | |
| 【성명】 | 이덕록 |
| 【대리인코드】 | 9-1998-000461-7 |
| 【포괄위임등록번호】 | 2003-044614-7 |
| 【사건의 표시】 | |
| 【출원번호】 | 10-2003-0050586 |
| 【출원일자】 | 2003.07.23 |
| 【심사청구일자】 | 2003.07.23 |
| 【발명의 명칭】 | 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 |
| 【제출원인】 | |
| 【발송번호】 | 1-5-2003-0050062-15 |
| 【발송일자】 | 2003.08.02 |
| 【보정할 서류】 | 특허출원서 |
| 【보정할 사항】 | |
| 【보정대상항목】 | 첨부서류 |
| 【보정방법】 | 제출 |
| 【보정내용】 | |
| 【첨부서류】 | 1. 정부출연연구기관등의 설립운영및육성에관한법을 제2조에 의한 정부출연연구기관에 해당함을 증명하는 서류[보건복지 부 공문]_1통 2. 정부출연연구기관등의 설립운영및육성에관한법을 제2조에 의한 정부출연연구기관에 해당함을 증명하는 서류[정부출연기관 현황 list]_1통 |
| 【취지】 | 특허법시행규칙 제13조·실용신안법시행규칙 제8조의 규정에의하여 위와 같 이 제출합니다. 대리인 이덕록 (인) |

【수수료】

【보정료】

0 원

【기타 수수료】

0 원

【합계】

0 원

【첨부서류】

1. 기타첨부서류[수수료감면서류]_1통

【서지사항】

| | |
|------------|--|
| 【서류명】 | 특허출원서 |
| 【권리구분】 | 특허 |
| 【수신처】 | 특허청장 |
| 【제출일자】 | 2003.07.23 |
| 【발명의 명칭】 | 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 |
| 【발명의 영문명칭】 | FLEXIBLE DUAL ENDOSCOPY FOR LAPROSCOPE |
| 【출원인】 | |
| 【명칭】 | 국립암센터 |
| 【출원인코드】 | 1-2000-036786-6 |
| 【대리인】 | |
| 【성명】 | 이덕록 |
| 【대리인코드】 | 9-1998-000461-7 |
| 【포괄위임등록번호】 | 2003-044614-7 |
| 【발명자】 | |
| 【성명의 국문표기】 | 김영우 |
| 【성명의 영문표기】 | KIM, Young-Woo |
| 【주민등록번호】 | 640430-1011525 |
| 【우편번호】 | 137-049 |
| 【주소】 | 서울특별시 서초구 반포본동 반포아파트 50동 405호 |
| 【국적】 | KR |
| 【심사청구】 | 청구 |
| 【취지】 | 특허법 제42조의 규정에 의한 출원, 특허법 제60조의 규정에 의한 출원심사를 청구합니다. 대리인 이덕록 (인) |
| 【수수료】 | |
| 【기본출원료】 | 18 면 29,000 원 |
| 【가산출원료】 | 0 면 0 원 |
| 【우선권주장료】 | 0 건 0 원 |
| 【심사청구료】 | 2 항 173,000 원 |
| 【합계】 | 202,000 원 |
| 【감면사유】 | 공공연구기관 |
| 【감면후 수수료】 | 101,000 원 |

【요약서】

【요약】

본 발명은 양안 기능을 도모하게 카메라 복수개를 병렬로 지지대의 선단에 장착하고, 이를 레버나 버튼으로 조정하여 복강내에서 일정 간격으로 벌려주어 인간의 시야처럼 촬영하고, 이에 따라 확보된 환부의 영상정보를 컴퓨터에서 입체화 가공 처리한 입체 영상을 모니터에 출력하여 정확한 화상진단과, 이를 이용한 수술의 정밀성과 편리성을 도모한 이격조절이 가능한 양안구조 복강경으로;

복강경과, 이 복강경을 통해 입력되는 환부의 영상 정보를 변화하여 저장하는 컴퓨터와, 이 컴퓨터에 의해 변환된 영상정보를 출력하는 모니터로 구성되어 이루어지는 복강경 장치에 있어서,

상기 컴퓨터에 전기적으로 연결되는 복강경의 몸체부에 조정간을 구비하면서 일측으로 일정 길이와 직경을 한 좌,우지지대를 병렬 구조로 형성한 지지대부와,

상기 지지대부의 선단에 조정간의 조작시 전기적인 신호에 의해 일정 각도 범위내에서 좌,우 플렉시블관부가 일정 간격으로 휘어져 벌어지게 설치한 변형관부와,

상기 변형관부의 선단에 설치되어 조정간의 조작에 의해 이격된 좌,우카메라가 복강내 환부를 촬영하게 되는 양안카메라부를 포함하여 이루어지는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경을 제공하는 뛰어난 효과가 있다.

【대표도】

도 8

【색인어】

복강경, 양안, 카메라, 변형관, 플렉시블관

【명세서】

【발명의 명칭】

이격조절이 가능한 양안구조 복강경{FLEXIBLE DUAL ENDOSCOPY FOR LAPROSCOPE }

【도면의 간단한 설명】

도1은 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치를 도시한 정면도.

도2는 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치를 도시한 좌측면도.

도3은 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치를 도시한 우측면도.

도4는 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치를 도시한 부분 단면도.

도5는 종래기술에 따른 복강경의 다른예를 도시한 도면.

도6은 본 발명에 따른 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 장치의 구성을 도시한 블록도.

도7은 본 발명이 적용되는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 장치를 개략적으로 도시한 사시도.

도8은 본 발명에 따른 양안카메라부의 좌,우카메라 이격전을 도시한 도면.

도9는 본 발명에 따른 양안카메라부의 좌,우카메라 이격후를 도시한 도면.

도면의 주요 부분에 대한 부호의 설명

60:복강경

62:컴퓨터

64:모니터

66:복강경 장치

70,72:좌,우지지대

74:지지대부

76,78:좌,우 플렉시블관부

79:액츄에이터

80: 변형관부

82, 84: 좌, 우카메라부

86: 양안카메라부

【발명의 상세한 설명】**【발명의 목적】****【발명이 속하는 기술분야 및 그 분야의 종래기술】**

<17> 본 발명은 이격조절이 가능한 양안구조 복강경에 관한 것으로, 더욱 상세하게는 양안 기능을 도모하게 카메라 복수개를 병렬로 지지대의 선단에 장착하고, 이를 레버나 버튼으로 조정하여 복강내에서 일정 간격으로 벌려주어 인간의 시야처럼 촬영하고, 이에 따라 확보된 환부의 영상정보를 컴퓨터에서 입체화 가공 처리한 입체 영상을 모니터에 출력하여 정확한 화상진단과, 이를 이용한 수술의 정밀성과 편리성을 도모한 이격조절이 가능한 양안구조 복강경에 관한 것이다.

<18> 일반적으로 복강경 수술은 환자의 복부에 작은 구멍을 뚫은 후 이 구멍을 통해 복강의 수술부위를 관찰하면서 수술하는 방식으로, 담낭제거술, 충수돌기 절제술, 위절제술, 대장절제술 등의 외과 수술과 비뇨기과 및 산부인과 영역등에서도 널리 이용되고 있다.

<19> 이는 신체의 내부기관을 화상 진단하는 장비로서 통상적으로 소형 카메라가 형성된 기기로 신체, 내부기관에 삽입하여 소형카메라등으로부터 검출된 화상정보를 외부에 설치된 모니터를 통해서 관찰 할 수 있게 되어 있다.

<20> 상기 복강경을 이용한 진료 수술 시스템은 환자의 몸을 개복하지 않은 상태에서 내시경과 레이저 치료기 및 소형진료기구를 이용하여 수술을 행하는 것으로, 특히 내시경 진료 시스

템에서 그 주변장치는 진료와 관련된 환부의 상태를 진료 담당의사에게 보여주는 화상 진단에 있어 중요한 역할을 한다.

<21> 이러한 복강경에서 종래 입체 영상을 만들기 위해서는 각각 다른 방향에서 물체에 입사되어 반사된 빛으로 구성된 두 개의 2차원 영상을 조합하거나, 하나의 2차원 영상을 두 개의 2차원 영상으로 분기시킨 다음 분기된 두 2차원 영상 중 하나의 영상을 시간적으로 지연시켜 양안에 노출시키는 기법을 이용하였다.

<22> 이에 따른 일반적인 입체 영상 복강경 시스템의 개략적 구조를 도 1 내지 도 4에 의하여 살펴보면;

<23> 도1은 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치의 정면도이고, 도2는 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치의 좌측면도이며, 도3은 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치의 우측면도이며, 그리고 도4는 종래기술에 따른 입체 영상 복강경장치의 부분 단면도이다.

<24> 상기 종래의 입체 영상 복강경장치는 대체로 복강경(10), 세척액 투입구(20), 광원 투입구(30), 3차원 카메라 체결부(40) 및 3차원 카메라 접속부(50)로 구성되어 있다.

<25> 여기서, 복강경(10) 내부에는 좌안 광학계들(11L, 13L)과 우안 광학계(11R, 13R)들이 기본적으로 설치되어 있으며, 체내를 비추기 위한 광원으로서의 빛을 주입하기 위한 광섬유들(14) 및 좌안 대물 렌즈(11L)와 우안 대물렌즈(11R)에 오물이나 증기가 서리는 것을 씻어내기 위한 세척액을 주입하기 위한 튜브(미도시)가 내재되어 있으며, 세척액 주입 튜브의 끝에는 세척액 분사용 노즐(12)이 설치되어 있다.

<26> 세척액 투입구(20)에는 노즐(12)에서 세척액이 분사되도록 세척액을 고압으로 주입하기 위한 장치가 연결되고, 광원 투입구(30)에는 광원으로 사용될 빛을 생성하는 발광체가 접속되

며, 3차원 카메라 체결부(40) 및 3차원 카메라 접속부(50)에는 3차원 영상 카메라가 연결된다.

<27> 이상에서 언급되지 않은 부재번호 41 및 51은 각각 3차원 영상 카메라 체결하기 위한 체결홈 및 위치 고정홈이며, 부재번호 52L 및 52R은 각각 3차원 영상 카메라의 좌안 촬상부 및 우안 촬상부에 최종적으로 좌안 영상과 우안 영상을 집속시켜 주기 위한 렌즈들이다.

<28> 이러한 구조의 3차원 영상 복강경 시스템은 다음과 같이 동작한다.

<29> 먼저, 복강경(10)이 환자의 복강에 투입되면, 광원에서 발광된 빛이 광 투입구(30) 및 복강경(10) 내에 설치된 광섬유를 따라 환부에 조사된다.

<30> 즉, 도 2의 부재 번호 14로 표시된 광섬유의 종단부로부터 광이 환부에 조사된다. 조사된 빛은 환부에서 반사되어 좌안 대물 렌즈(11L) 및 우안 대물 렌즈(11R)에 입사된다.

<31> 이와 같이 각각 다른 각도로 반사된 환부의 영상을 담은 광들은 각각 좌안 광학계(13L) 및 우안 광학계(13R)를 거쳐 좌안 렌즈(52L) 및 우안 렌즈(52R)을 통하여 3차원 영상 카메라의 좌안 촬상부 및 우안 촬상부에 전달된다.

<32> 이들 3차원 영상 카메라에 입사된 좌안 영상 및 우안 영상은 모니터를 통하여 입체적으로 표시된다.

<33> 따라서, 의사는 이러한 환부 영상을 입체적으로 관찰하면서 복강경과 유사한 수술 도구를 환자의 환부에 투입하여 수술을 행하게 된다.

<34> 그러나 이러한 3차원 영상 복강경 시스템은 좁은 복강경(10) 내에 좌우안 영상을 별도로 안내하기 위한 광학계들(11L, 11R, 13L, 13R)을 설치해야 하는 단점이 있다.

<35> 이들 광학계들(11L, 11R, 13L, 13R)은 사이즈가 작으므로 상당히 제조하기 어렵고 또한 제조하더라도 이들이 제기능을 발휘하도록 정확한 위치에 배열하는 것을 더욱 어렵다. 따라서 상당히 제조하기 어려우므로 가격이 비싼 단점이 있다.

<36> 한편, 후자의 방법은 입체 영상 장치나 입체 망원경에 적용된 방법이나, 입체 영상 복강경 시스템에 적용된 예는 아직 적용된 바 없다.

<37> 이러한 하나의 2차원 영상을 두 개의 2차원 영상으로 분기한 다음 조합하는 기술은, 첫째 내시경용으로는 직접적으로 적용할 수 없으며, 둘째 빔스플리트와 오목렌즈 및 아이피스로 구성되는 광학계의 광학적인 어라인이 쉽지 않다.

<38> 그리고 상기한 복강경에 좌,우안광학계들이 1개의 파이프내에 2열로 배치되고 있어 제작이 어렵고 입체 영상 구현에 있어 장치의 복잡 거대화를 가지게 되는 문제점이 있다.

<39> 또, 도5는 종래 복강경의 일예를 도시한 도면으로, 다방향 촬영 복강경(32)은 지지대(34)의 선단에 4방향 방형전환이 가능하게 플렉시블관(36)으로 연결 설치된 카메라(CCD)(38)를 구성하여 이루어지고 있다.

<40> 상기한 다방향 촬영 복강경(32)은 복강내에서 4방향으로 카메라(38)의 촬영방향을 전환하게 촬영을 용이하게 하고 있지만 1안 구조이기 때문에 환부의 영상이 입체적으로 선명하게 모니터 출력되지 못하는 문제점이 있다.

【발명이 이루고자 하는 기술적 과제】

<41> 상기한 바와 같은 종래기술의 문제점을 해소하기 위하여 제안된 것으로, 본 발명의 목적은 양안 기능을 도모하게 카메라 복수개를 병렬로 지지대의 선단에 장착하고, 이를 레버나 버

튼으로 조정하여 복강내에서 일정 간격으로 벌려주어 인간의 시야처럼 촬영하고, 이에 따라 확보된 환부의 영상정보를 컴퓨터에서 입체화 가공 처리한 입체 영상을 모니터에 출력하여 정확한 화상진단과, 이를 이용한 수술의 정밀성과 편리성을 도모한 이격조절이 가능한 양안구조 복강경을 제공하는데 있다.

【발명의 구성 및 작용】

- <42> 이를 실현하기 위한 본 발명은
- <43> 복강경과, 이 복강경을 통해 입력되는 환부의 영상 정보를 변화하여 저장하는 컴퓨터와, 이 컴퓨터에 의해 변환된 영상정보를 출력하는 모니터로 구성되어 이루어지는 복강경 장치에 있어서,
- <44> 상기 컴퓨터에 전기적으로 연결되는 복강경의 몸체부에 조정간을 구비하면서 일측으로 일정 길이와 직경을 한 좌,우지지대를 병렬 구조로 형성한 지지대부와,
- <45> 상기 지지대부의 선단에 조정간의 조작시 전기적인 신호에 의해 일정 각도 범위내에서 좌,우 플렉시블관부가 일정 간격으로 휘어져 벌어지게 설치한 변형관부와,
- <46> 상기 변형관부의 선단에 설치되어 조정간의 조작에 의해 이격된 좌,우카메라가 복강내 환부를 촬영하게 되는 양안카메라부를 포함하여 이루어지는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경을 제공하는데 있다.
- <47> 이하, 본 발명의 바람직한 일 실시예를 첨부한 도면에 의하여 더욱 상세하게 설명한다.
- <48> 도6은 본 발명에 따른 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 장치의 구성을 도시한 블록도이고, 도7은 본 발명이 적용되는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경 장치를 개략적으로 도시

한 사시도이며, 도8,9는 본 발명에 따른 양안카메라부의 좌,우카메라 이격전과 후를 도시한 도면이다.

<49> 복강경(60)과, 이 복강경(60)을 통해 입력되는 환부의 영상 정보를 변화하여 저장하는 컴퓨터(62)와, 이 컴퓨터(62)에 의해 변환된 영상정보를 출력하는 모니터(64)로 구성되어 이루어지는 복강경 장치(66)에 있어서,

<50> 이격조절이 가능한 양안구조 복강경(60)은 크게 지지대부(74), 변형관부(80), 양안카메라부(86)로 구성되어 이루어지고 있다.

<51> 상기 지지대부(74)는 컴퓨터(62)에 전기적으로 연결되는 복강경(60)의 몸체부(68)에 조정간(L)을 구비하면서 일측으로 일정 길이와 직경을 한 좌,우지지대(70)(72)를 병렬 구조로 형성하여 이루어지고 있다.

<52> 상기 변형관부(80)는 지지대부(74)의 선단에 조정간(L)의 조작시 전기적인 신호에 의해 일정 각도 범위내에서 좌,우 플렉시블관부(76)(78)가 액츄에이터(79)에 의해 일정 간격으로 휘어져 벌어지게 설치하여 이루어지고 있다.

<53> 양안카메라부(86)는 변형관부(80)의 선단에 설치되어 조정간(L)의 조작에 의해 좌,우카메라(82)(84)가 복강내 환부를 촬영하게 설치되고 있다.

<54> 상기한 복강경(60)은 일정 길이인 2개의 파이프를 병렬시켜 전선등을 내장한 지지대부(74)의 일단에 통상의 기술인 액츄에이터(79)에 의해 일정 각도 범위내에서 조정간(L)의 조작으로 휘어져 벌어짐이 가능한 좌,우 플렉시블관부(76)(78)를 설치하고 있다.

<55> 그리고 좌,우 플렉시블관부(76)(78)에는 양안카메라부(86)인 좌,우카메라(82)(84)를 설치하고 있다.

- <56> 상기 양안카메라부(86)는 통상 CCD등을 이용하면 됨, 그리고 화소등을 높혀 선명성을 도 포함도 가능하다.
- <57> 상기 양안카메라부(86)의 좌,우카메라(82)(84)의 벌어짐 각은 기기의 설계에 의해 미리 세팅되고 있어 의사나 시술자에 의한 임의 조정은 불필요하다.
- <58> 상기한 바와 같이 이루어지는 본 발명의 작용을 설명하면, 복강경(60)을 이용하 의사나 시술자는 복강내로 양안카메라부(86)를 삽입시킨 후 몸체부(68)의 조정간(L)을 조작 통상의 액츄에이터(79)를 이용한 기술에 의해 기 설정된 정보로 좌,우카메라(82)(84)를 상호 이격시킨다.
- <59> 이에 따라 양안카메라부(86)의 좌,우카메라(82)(84)에 의해 인간의 시야 구조처럼 양안 시야 구조를 형성하게 된 상태에서 복강내 환부를 촬영하르로서 1안구조의 문제를 해소하면서 넓은 영역에 걸쳐 관찰과 진단이 입체적이면서 선명한 영상 구현이 이루어지게 된다.
- <60> 상기 양안카메라부(86)에 의해 촬영된 좌,우카메라(82)(84)의 영상정보는 기 설정된 정보에 의해 컴퓨터(62)에 저장되면서 입체 영상으로 변환된 후 모니터(64)를 통해 출력되어 의사나 시술자에게 선명하고 입체적인 영상을 제공하게 된다.
- <61> 즉, 양안카메라부(86)를 서로 벌어짐이 가능한 좌,우카메라(82)(84)로 구성하여 1안구조에서 탈피하면서 변형관부(80)에 의해 일정 간격을 두고 이격시키게 되어 2안구조 선택뿐 만 아니라 인간의 시야확보 구조로 진일보시킴으로서 영상의 입체화와 더불어 환부의 시야 확대 뿐 만 아니라 선명성과 편리성을 갖추음으로서 의사의 화상진단과 정밀 수술을 가능하게 한다.

- <62> 상기한 좌안헤드부(78)와 우안헤드부(80)의 이격 조정은 플렉시블판(76)으로 연결되고 있어 4방향 뿐만 아니라 여러방향으로 이격 조정함이 가능하여 수술부위의 시야확보와 정밀한 수술이 가능하게 된다.

【발명의 효과】

- <63> 이상 설명한 바와 같이, 본 발명은 좌,우카메라를 장착한 양안카메라부를 채택함과 아울러 좌,우카메라를 복강내에서 상호 벌어지게 하여 인간처럼 양안시야 상태로 구현하므로서 입체 영상의 구현을 용이하게 효과가 있다.
- <64> 그리고 좌,우카메라의 이격을 통해 수집된 영상정보는 1안 구조에 의해 수집된 환부의 영상정보는 의사나 시술자의 숙련도에 따라 신속하게 이루어지거나 아니면 시간을 요하게 되는데, 인간의 시야처럼 양안구조를 채택하므로서 한목에 넓은 환부의 검진이 가능하여 수술등이 신속하게 이루어질 수 있는 효과가 있다.

【특허청구범위】**【청구항 1】**

복강경과, 이 복강경을 통해 입력되는 환부의 영상 정보를 변화하여 저장하는 컴퓨터와, 이 컴퓨터에 의해 변환된 영상정보를 출력하는 모니터로 구성되어 이루어지는 복강경 장치에 있어서,

상기 컴퓨터에 전기적으로 연결되는 복강경의 몸체부에 조정간을 구비하면서 일측으로 일정 길이와 직경을 한 좌,우지지대를 병렬 구조로 형성한 지지대부와,

상기 지지대부의 선단에 조정간의 조작시 전기적인 신호에 의해 일정 각도 범위내에서 좌,우 플렉시블관부가 일정 간격으로 휘어져 벌어지게 설치한 변형관부와,

상기 변형관부의 선단에 설치되어 조정간의 조작에 의해 좌,우카메라로 구성하여 복강내 환부를 촬영하게 되는 양안카메라부를 포함하여 이루어지는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경.

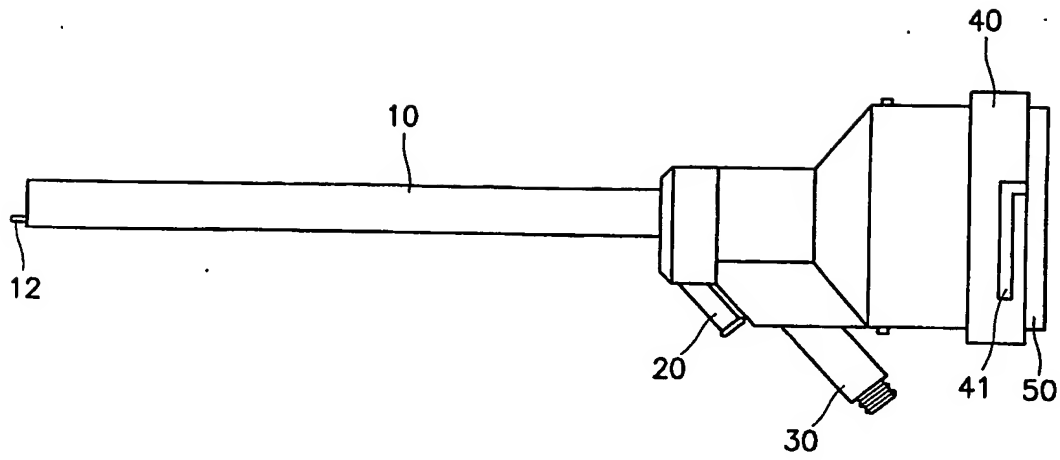
【청구항 2】

제1항에 있어서, 양안 카메라부의 좌,우카메라를 기 설정된 정보에 의해 조작간의 조작시 일정 각도 범위내에서 벌어지게 됨을 특징으로 하는 이격조절이 가능한 양안구조 복강경.

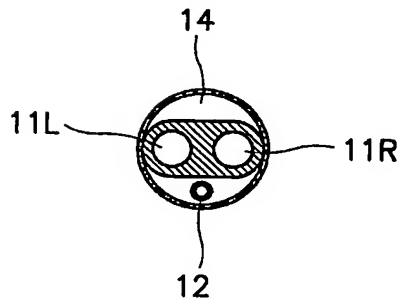


【도면】

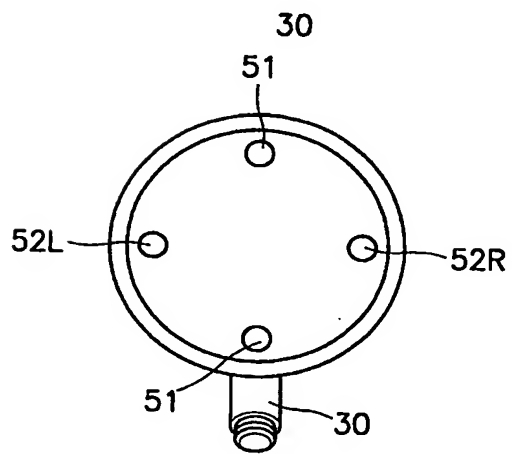
【도 1】



【도 2】

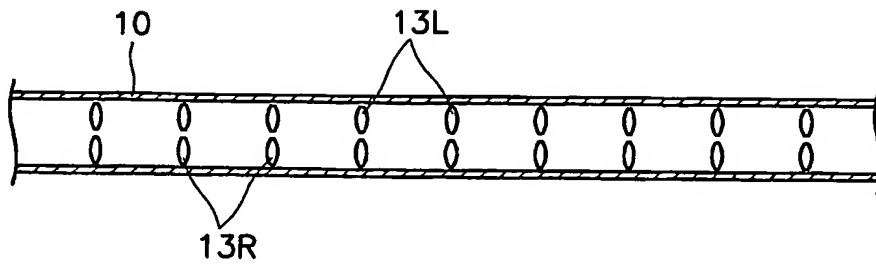


【도 3】

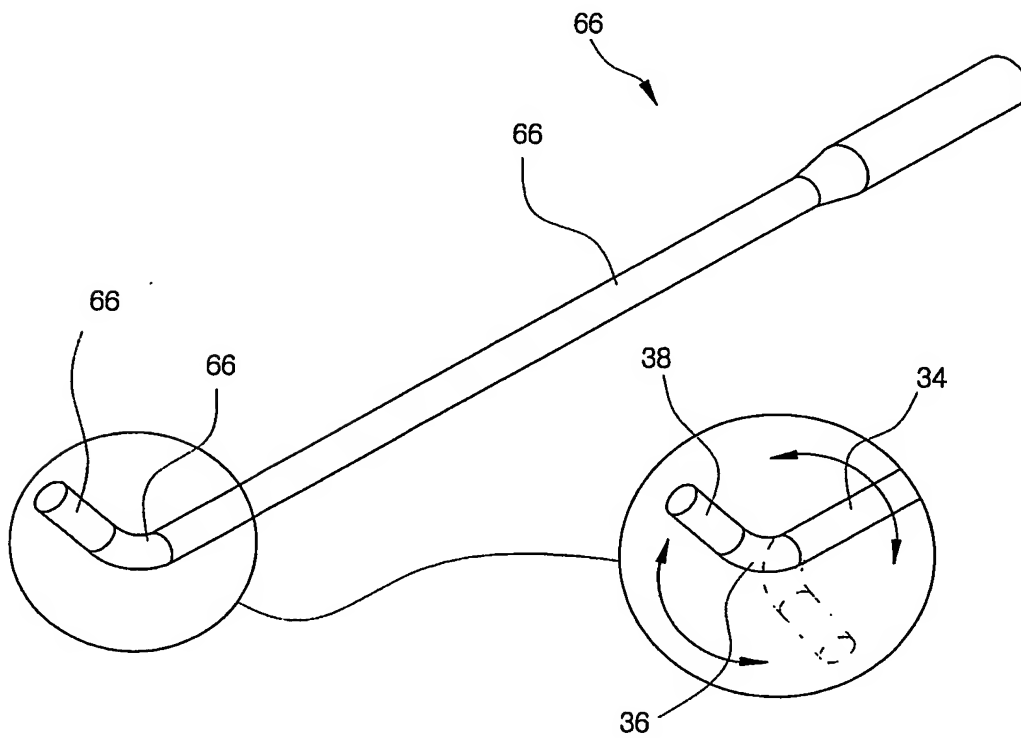




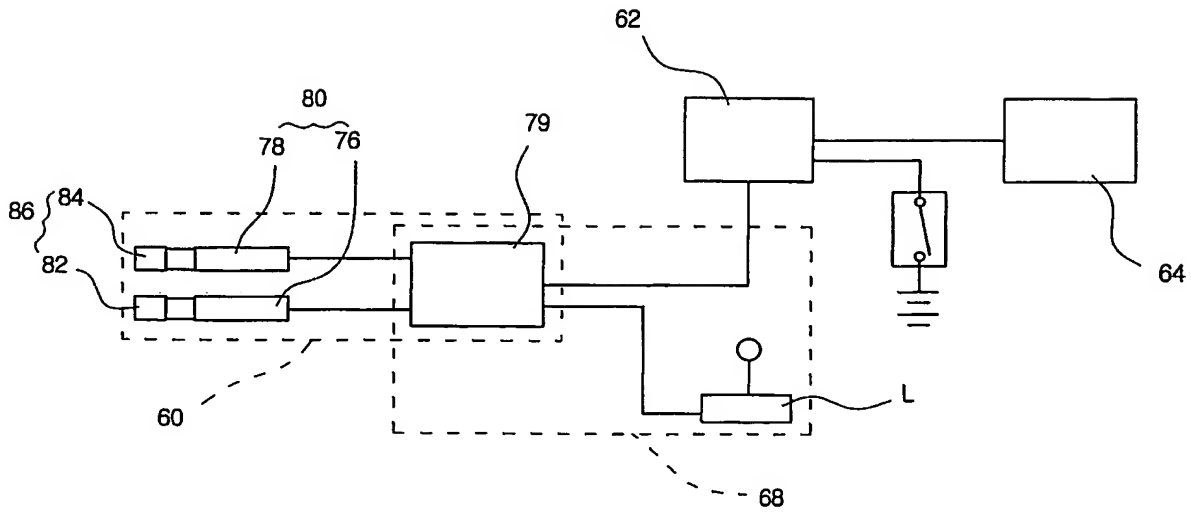
【도 4】



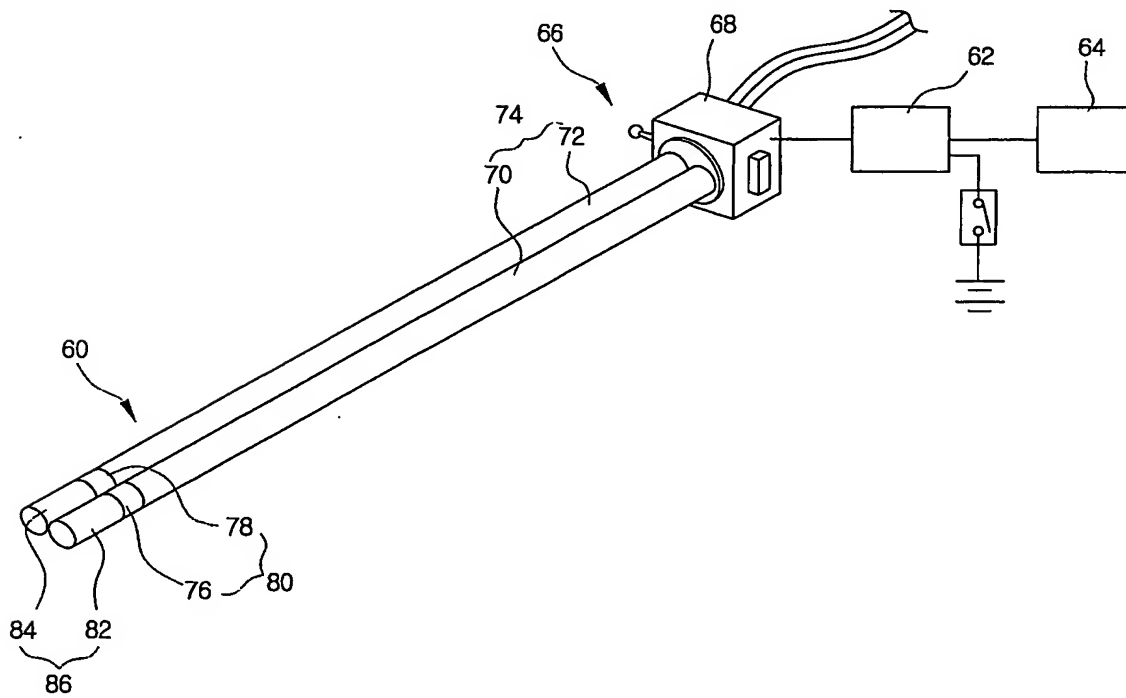
【도 5】



【도 6】

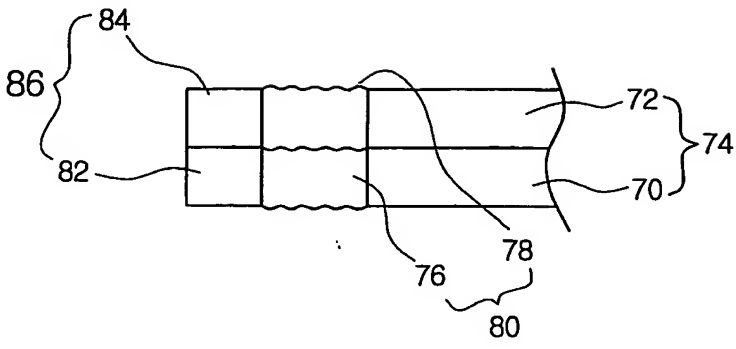


【도 7】





【도 8】



【도 9】

